

EM600 功能代码表 V101

EM600 系列变频器的功能码共 21 组。其中 F18 组为监视参数组，用于查看变频器状态；F19 组为故障记录组，用于查看近 3 次故障详情。

F00	基本功能参数组	第 2 页
F01	电机 1 参数组	第 6 页
F02	输入端子功能组	第 9 页
F03	输出端子功能组	第 19 页
F04	启停控制参数组	第 23 页
F05	V/F 控制参数组	第 26 页
F06	矢量控制参数组	第 28 页
F07	保护功能设置组	第 31 页
F08	多段速和简易 PLC	第 34 页
F09	PID 功能组	第 38 页
F10	通讯功能组	第 41 页
F11	用户自选参数组	第 47 页
F12	键盘与显示功能组	第 49 页
F13	转矩控制参数组	第 55 页
F14	电机 2 参数组	第 57 页
F15	辅助功能组	第 65 页
F16	客户化功能组	第 69 页
F17	虚拟 I/O 功能组	第 70 页
F18	监视参数组	第 74 页
F19	故障记录组	第 77 页
F30	位置控制参数组	第 80 页

★ 部分不可见的参数为保留参数，更改可能致使变频器运行不正常。请避免操作此类参数。

功能码	名称	参数说明	出厂值
F00	基本功能参数组		
F00.01	电机 1 驱动控制方式	0: V/F 控制 (VVF) 1: 无速度传感器矢量控制 (SVC) 2: 有速度传感器矢量控制 (FVC)	0
F00.02	命令源选择	0: 键盘控制 (LOC/REM 灯亮) 1: 端子控制 (LOC/REM 灯灭) 2: 通讯控制 (LOC/REM 灯闪烁)	0
F00.03	端子控制方式选择	0: 端子 RUN 运行, F/R 正转/反转 1: 端子 RUN 正转, F/R 反转 2: 端子 RUN 正转, Xi 停车, F/R 反转 3: 端子 RUN 运行, Xi 停车, F/R 正转/反转	0
F00.04	主频率源 A 选择	0: 数字频率给定 F00.07 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: 高频脉冲输入 (X7) 6: 主频率通讯给定 (百	0

		分比) 7: 主频率通讯给定(直接给频率)	
F00.05	辅助频率源 B 选择	0: 数字频率给定 F00.07 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: 高频脉冲输入(X7) 6: 辅助频率通讯给定(百分比) 7: 辅助频率通讯给定(直接给频率) 10: 过程PID 11: 简易PLC	0
F00.06	频率源选择	0: 主频率源 A 1: 辅助频率源 B 2: 主辅运算结果 3: 主频率源 A 与辅助频率源 B 切换 4: 主频率源 A 与主辅运算结果切换 5: 辅助频率源 B 与主辅运算结果切换	0
F00.07	数字频率给定	0.00~最大频率 F00.16	50.00 Hz
F00.08	主辅运算选择	0: 主频率源 A+辅助频率源 B	0

		1: 主频率源 A-辅助频率源 B 2: 主辅两者取最大值 3: 主辅两者取最小值	
F00.09	主辅运算时 辅频率源 B 基准选择	0: 相对于最大频率 1: 相对于主频率源 A	0
F00.10	主频率源增益	0.0~300.0	100.0%
F00.11	辅助频率源增益	0.0~300.0	100.0%
F00.12	主辅频率源合成增益	0.0~300.0	100.0%
F00.13	合成频率的模拟量调节	0: 主辅通道合成频率 1: AI1*主辅通道合成频率 2: AI2*主辅通道合成频率 3: AI3*主辅通道合成频率 4: AI4*主辅通道合成频率 5: 高频脉冲 (PULSE)*主辅通道合成频率	0
F00.14	加速时间 1	0.00~650.0 (F15.13=0) 0.0~6500.0 (F15.13=1) 0~65000 (F15.13=2)	15.00s

F00.15	减速时间 1	参数设定范围同 F00.14	15.00s
F00.16	最大频率	1.00~600.00	50.00 Hz
F00.17	上限频率控制选择	0: 由 F00.18 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: 高频脉冲输入 (X7) 6: 通讯给定 (百分比) 7: 通讯给定 (直接给频率)	0
F00.18	上限频率	下限频率 F00.19~最大频率 F00.16	50.00 Hz
F00.19	下限频率	0.00~上限频率 F00.18	0.00Hz
F00.20	运行方向	0: 方向一致 1: 方向相反	0
F00.21	反转控制	0: 允许正/反转 1: 禁止反转	0
F00.22	正反转死区时间	0.00~650.00	0.00s
F00.23	载波频率	1.0~16.0 (变频器额定功率小于 4kW) 1.0~10.0 (变频器额定功率 5.5~7.5kW) 1.0~8.0 (变频器额定功率 11~45kW)	2.0kHz

		1.0~4.0 (变频器额定功率 55~90kW) 1.0~3.0 (变频器额定功率 110~560kW)	
F00.24	载波频率自动调整	0: 无效 1: 有效	1
F00.25	载波频率噪声抑制	0: 无效 1: 有效	0
F00.26	噪声抑制音调	20~200	40Hz
F00.27	噪声抑制强度	10~150	100Hz
F00.28	电机参数组选择	0: 电机 1 参数组 1: 电机 2 参数组	0
F00.29	用户密码	0~65535	0
F01	电机 1 参数组		
F01.00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机	0
F01.01	电机额定功率	0.10~650.00	kW
F01.02	电机额定电压	50~2000	V
F01.03	电机额定电流	0.01~600.00 (电机额定功率 ≤ 75kW) 0.1~6000.0 (电机额定功率 > 75kW)	A
F01.04	电机额定频率	0.01~600.00	Hz

F01.05	电机额定转速	1~60000	rpm
F01.06	电机绕组接法	0: Y 1: Δ	
F01.07	电机额定功率因数	0.600~1.000	
F01.08	电机效率	30.0~100.0	%
F01.09	异步电机定子电阻	1~60000 (电机额定功率 $\leq 75\text{kW}$) 0.1~6000.0 (电机额定功率 $> 75\text{kW}$)	$\text{m}\Omega$
F01.10	异步电机转子电阻	1~60000 (电机额定功率 $\leq 75\text{kW}$) 0.1~6000.0 (电机额定功率 $> 75\text{kW}$)	$\text{m}\Omega$
F01.11	异步电机漏感	0.01~600.00 (电机额定功率 $\leq 75\text{kW}$) 0.001~60.000 (电机额定功率 $> 75\text{kW}$)	mH
F01.12	异步电机互感	0.1~6000.0 (电机额定功率 $\leq 75\text{kW}$) 0.01~600.00 (电机额定功率 $> 75\text{kW}$)	mH
F01.13	异步电机空载励磁电流	0.01~600.00 (电机额定功率 $\leq 75\text{kW}$) 0.1~6000.0 (电机额定功率 $> 75\text{kW}$)	A
F01.14	异步机磁饱和系数 1	10.00~100.00	87.00%

F01.15	异步机磁饱和系数 2	10.00~100.00	80.00%
F01.16	异步机磁饱和系数 3	10.00~100.00	75.00%
F01.17	异步机磁饱和系数 4	10.00~100.00	72.00%
F01.18	异步机磁饱和系数 5	10.00~100.00	70.00%
F01.19	同步电机定子电阻	1~60000 (电机额定功率≤75kW) 0.1~6000.0 (电机额定功率>75kW)	mΩ
F01.20	同步电机 d 轴电感	0.01~600.00 (电机额定功率≤75kW) 0.001~60.000 (电机额定功率>75kW)	mH
F01.21	同步电机 q 轴电感	0.01~600.00 (电机额定功率≤75kW) 0.001~60.000 (电机额定功率>75kW)	mH
F01.22	同步电机反电动势	10.0~2000.0 (额定转速的反电动势)	V
F01.24	编码器类型	0: ABZ 增量编码器 1: UVW 增量编码器 2: 省线式 UVW 编码器 4: 旋转变压器	0
F01.25	编码器线数	1~65535	1024
F01.26	编码器零脉冲相位角	0.0~359.9°	0.0

F01.27	AB 脉冲相序	0: 正向 1: 反向	0
F01.28	UVW 编码器相序	0: 正向 1: 反向	0
F01.29	UVW 初始偏置相位角	0.0~359.9°	0.0
F01.30	旋转变压器的极对数	1~65535	1
F01.32	速度反馈断线检测时间	0.0~10.0 (0.0: 速度反馈断线检测无效)	0.0
F01.33	速度反馈滤波时间	0.000~0.100	0.002s
F01.34	电机参数自学习	0: 无操作 1: 异步机静止自学习 2: 异步机旋转自学习 11: 同步机静止自学习 12: 同步机旋转自学习 13: 同步机编码器自学习	0
F02	输入端子功能参数组		
F02.00	X1 数字输入功能选择	0: 无功能 1: 运行端子 RUN 2: 运行方向 F/R 3: 三线运行的停车控制 4: 正转点动 (FJOG) 5: 反转点动 (RJOG) 6: 端子 UP 7: 端子 DOWN	1
F02.01	X2 数字输入功能选择		2
F02.02	X3 数字输入功能选择		11
F02.03	X4 数字输入功能选择		12
F02.04	X5 数字输入		13

	1	0: 正逻辑闭合有效/断开无效 1: 反逻辑闭合无效/断开有效								
F02.16	数字输入端子正反逻辑 2	D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	000000 00
		X1	X1	X9	X8	A4	A3	A2	A1	
		0: 正逻辑闭合有效/断开无效 1: 反逻辑闭合无效/断开有效								
F02.17	数字输入端子滤波次数	0~100, 0 为无滤波, n 表示每 n ms 采样一次								2

表 1 数字输入端子功能

设定值	数字输入端子功能
0	无功能
1	运行端子 RUN
2	运行方向 F/R
3	三线运行的停车控制
4	正转点动 (FJOG)
5	反转点动 (RJOG)
6	端子 UP
7	端子 DOWN
8	UP/DOWN 偏移量清零
9	自由停车
10	故障复位

11	多段速端子 1
12	多段速端子 2
13	多段速端子 3
14	多段速端子 4
15	多段 PID 端子 1
16	多段 PID 端子 2
17	多段转矩端子 1
18	多段转矩端子 2
19	加减速时间端子 1
20	加减速时间端子 2
21	加减速禁止
22	运行暂停
23	外部故障输入
24	运行命令切换至键盘
25	运行命令切换至通讯
26	频率源切换
27	定时运行时间清零
28	速度控制/转矩控制切换
29	转矩控制禁止
30	电机 1/电机 2 切换
31	简易 PLC 状态复位（从第一段运行，运行时间清零）
32	简易 PLC 时间暂停（保持当前段运行）
33	零伺服指令
34	计数输入（ $\leq 250\text{Hz}$ ）
35	高速计数输入（ $\leq 100\text{kHz}$ ，仅对 X7 有效）

36	计数器清零
37	长度计数输入 ($\leq 250\text{Hz}$)
38	高速长度计数输入 ($\leq 100\text{kHz}$, 仅对 X7 有效)
39	长度清零
40	脉冲输入 ($\leq 100\text{kHz}$, 仅对 X7 有效)
41	过程 PID 暂停
42	过程 PID 积分暂停
43	PID 参数切换
44	PID 正/反作用切换
45	停机并且直流制动
46	停机时直流制动
47	立即直流制动
48	最快减速停车
50	外部停车
51	主频率源切换为数字频率给定
52	主频率源切换为 AI1
53	主频率源切换为 AI2
54	主频率源切换为 AI3
55	主频率源切换为高频脉冲输入
56	主频率源切换为通讯给定
57	变频器使能
69	反转禁止
125	主轴定向使能
126	主轴定向位置选择位 0
127	主轴定向位置选择位 1
128	主轴定向位置选择位 2

129	变速箱档位位 0
130	变速箱档位位 1
131	主轴夹紧联锁信号
132	进位控制使能
133	原点回归使能
134	进位量选择位 0
135	进位量选择位 1
136	进位量选择位 2
137	原点输入信号端子
138	正转进位
139	反转进位
140	进位量步进增加
141	进位量步进减少

F02. 18	X1 有效延时时间	0. 000~30. 000	0. 000s
F02. 19	X1 无效延时时间	0. 000~30. 000	0. 000s
F02. 20	X2 有效延时时间	0. 000~30. 000	0. 000s
F02. 21	X2 无效延时时间	0. 000~30. 000	0. 000s
F02. 22	X3 有效延时时间	0. 000~30. 000	0. 000s
F02. 23	X3 无效延时时间	0. 000~30. 000	0. 000s

	时时间		
F02.24	X4 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F02.25	X4 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F02.26	最小输入脉冲频率	0.00~最大输入脉冲频率 F02.28	0.00kHz
F02.27	最小输入对应的设定	-100.0~+100.0	0.0%
F02.28	最大输入脉冲频率	0.01~100.00	50.00kHz
F02.29	最大输入对应的设定	-100.0~+100.0	100.0%
F02.30	脉冲输入滤波时间	0.00~10.00	0.10s
F02.31	模拟输入功能选择	个位: AI1 0: 模拟输入 1: 数字输入 (1V 以下为 0, 3V 以上为 1, 之间与上次结果相反) 十位: AI2 (同个位: AI1) 百位: AI3 (同个位: AI1) 千位: AI4 (扩展卡) (同个位: AI1)	0000D
F02.32	模拟输入	个位: AI1 曲线选择	3210D

	曲线选择	0: 曲线 1 1: 曲线 2 2: 曲线 3 3: 曲线 4 十位: AI2 曲线选择(同个位: AI1) 百位: AI3 曲线选择(同个位: AI1) 千位: AI4 曲线选择(同个位: AI1)	
F02.33	曲线 1 最小输入	0.00~F02.35	0.10V
F02.34	曲线 1 最小输入对应给定	-100.0~+100.0	0.0%
F02.35	曲线 1 最大输入	F02.33~10.00	9.90V
F02.36	曲线 1 最大输入对应给定	-100.0~+100.0	100.0%
F02.37	曲线 2 最小输入	-10.00~F02.39	0.10V
F02.38	曲线 2 最小输入对应给定	-100.0~+100.0	0.0%
F02.39	曲线 2 最大输入	F02.37~10.00	9.90V
F02.40	曲线 2 最	-100.0~+100.0	100.0%

	大输入对应给定		
F02.41	曲线3最小输入	0.00V~F02.43	0.10V
F02.42	曲线3最小输入对应给定	-100.0~+100.0	0.0%
F02.43	曲线3拐点1输入	F02.41~F02.45	2.50V
F02.44	曲线3拐点1输入对应给定	-100.0~+100.0	25.0%
F02.45	曲线3拐点2输入	F02.43~F02.47	7.50V
F02.46	曲线3拐点2输入对应给定	-100.0~+100.0	75.0%
F02.47	曲线3最大输入	F02.45~10.00	9.90V
F02.48	曲线3最大输入对应给定	-100.0~+100.0	100.0%
F02.49	曲线4最小输入	-10.00~F02.51	-9.90V
F02.50	曲线4最小输入对应给定	-100.0~+100.0	-100.0%

F02.51	曲线4拐点1输入	F02.49~F02.53	-5.00V
F02.52	曲线4拐点1输入对应给定	-100.0~+100.0	-50.0%
F02.53	曲线4拐点2输入	F02.51~F02.55	5.00V
F02.54	曲线4拐点2输入对应给定	-100.0~+100.0	50.0%
F02.55	曲线4最大输入	F02.53~10.00	9.90V
F02.56	曲线4最大输入对应给定	-100.0~+100.0	100.0%
F02.57	AI1滤波时间	0.00~10.00	0.10s
F02.58	AI2滤波时间	0.00~10.00	0.10s
F02.59	AI3滤波时间	0.00~10.00	0.10s
F02.60	AI4滤波时间(扩展卡)	0.00~10.00	0.10s
F02.61	AD采样滞环	2~50	2

F03		输出端子功能参数组	
F03.00	Y1 输出功能选择	0: 无输出 其余选项, 参见表 2 数字输出端子功能 R1: (EA-EB-EC) R2: (RA-RB-RC)	1
F03.01	Y2 输出功能选择		3
F03.02	R1 输出功能选择		7
F03.03	R2 输出功能选择		8

表 2 数字输出端子功能

设定值	数字输出端子功能
0	无输出
1	变频器运行中 (RUN)
2	输出频率到达 (FAR)
3	输出频率检测 FDT1
4	输出频率检测 FDT2
5	反转运行中 (REV)
6	点动运行中
7	变频器故障
8	变频器运行准备完成 (READY)
9	上限频率到达
10	下限频率到达
11	电流限幅有效
12	过压失速有效
13	简易 PLC 循环完成
14	设定计数值到达
15	指定计数值到达

16	长度到达
17	电机过载预报警
18	变频器过热预报警
19	PID 反馈达到上限
20	PID 反馈达到下限
21	模拟量水平检测 ADT1
22	模拟量水平检测 ADT2
23	零伺服中
24	欠压状态
25	电机过热预报警
26	设定时间到达
27	零速运行中
36	定位完成
42	转速到达
47	PLC 输出
69	FDT1 下界 (脉冲)
70	FDT2 下界 (脉冲)
71	FDT1 下界 (脉冲, JOG 时无效)
72	FDT2 下界 (脉冲, JOG 时无效)

F03.04	Y3 输出功能 选择(扩展卡)		0
F03.05	输出信号类型 选择	D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0	*0000
		* * * * R2 R1 Y2 Y1	
		0: 电平 1: 单脉冲	

F03.06	数字输出正/反逻辑	D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0	00000
		* * * Y3 R2 R1 Y2 Y1	
		0: 正逻辑闭合有效/ 断开无效 1: 反逻辑闭合无效/ 断开有效	
F03.07	Y2 输出类型选择	0: 普通数字输出 1: 高频脉冲输出	
F03.08	点动时输出状态控制	D D D D D D D D 7 6 5 4 3 2 1 0	00000
		* * * R F F R R E D D A U V T T R N 2 1	
		0: 点动时有效 1: 点动时无效	
F03.09	Y1 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F03.10	Y1 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F03.11	Y2 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F03.12	Y2 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F03.13	R1 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F03.14	R1 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F03.15	R2 有效延时	0.000~30.000	0.000s

	时间		
F03.16	R2 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F03.17	Y1 输出单脉冲时间	0.000~30.000	0.000s
F03.18	Y2 输出单脉冲时间	0.000~30.000	0.000s
F03.19	R1 输出单脉冲时间	0.000~30.000	0.000s
F03.20	R2 输出单脉冲时间	0.000~30.000	0.000s
F03.21	模拟输出 M1 选择	0: 运行频率 (绝对值)	0
F03.22	模拟输出 M2 选择	1: 设定频率 (绝对值)	2
F03.23	Y2 高频脉冲输出功能	2: 输出转矩 (绝对值)	11
		3: 设定转矩 (绝对值)	
		4: 输出电流	
		5: 输出电压	
		6: 母线电压	
		7: 输出功率	
		8: AI1	
		9: AI2	
		10: AI3	
		11: AI4 (扩展卡)	
		12: 高频脉冲输入 (100.00%对应最	

		大频率, 0.00%对应 最小频率) 14: 计数值 15: 计长值	
F03.24	Y2 高频脉冲 输出 100%对 应频率	0.00~100.00	50.00kHz
F03.25	Y2 高频脉冲 输出 0%对 应频率	0.00~100.00	0.00kHz
F03.26	Y2 高频脉冲 输出滤波时间	0.00~10.00	0.10s
F03.27	M1 输出偏置	-100.0~100.0	0.0%
F03.28	M1 输出增益	-10.00~10.00	1.00
F03.29	M2 输出偏置	-100.0~100.0	0.0%
F03.30	M2 输出增益	-10.00~10.00	1.00
F03.31	PLC 输出端子 控制逻辑选择	D7 D6 D5 D4 D3 D2 D1 D0 * * * Y3 R2 R1 Y2 Y1 0: 不输出 1: 输出	00000
F04	启停控制参数组		
F04.00	启动方式	0: 直接启动 1: 转速跟踪启动	0
F04.01	启动频率	0.00~10.00	0.00Hz

F04.02	启动频率保持时间	0.00~60.00, 0.00 无效	0.00s
F04.03	启动直流制动电流	0.0~100.0 (100.0=电机额定 电流)	100.0%
F04.04	启动直流制动时间	0.00~30.00	0.00s
F04.05	启动直流制动消磁时间	0.00~30.00	0.50s
F04.06	预励磁电流	50.0~500.0 (100.0=空载电 流)	100.0%
F04.07	预励磁时间	0.00~10.00	0.10s
F04.08	转速追踪方式	个位: 追踪起始频率 0: 最大频率 1: 停机频率 2: 工频 十位: 搜索方向选择 0: 只在指令方向搜索 1: 指令方向搜不到 转速后反方向搜索	0
F04.10	转速追踪减速时间	0.1~20.0	2.0s
F04.11	转速追踪电流	30.0~150.0 (100.0=变频器额 定电流)	50.0%

F04.12	转速追踪补偿增益	1.00~10.00	1.00
F04.14	加减速方式	0: 直线加减速 1: 连续型 S 曲线加减速 2: 断续型 S 曲线加减速	0
F04.15	加速时 S 曲线开始段时间	0.00~系统加速时间/2 (F15.13=0) 0.0~系统加速时间/2 (F15.13=1) 0~系统加速时间/2 (F15.13=2)	1.00s
F04.16	加速时 S 曲线结束段时间	同 F04.15	1.00s
F04.17	减速时 S 曲线开始段时间	同 F04.15	1.00s
F04.18	减速时 S 曲线结束段时间	同 F04.15	1.00s
F04.19	停车方式	0: 减速停车 1: 自由停车 2: 取消端子运行命令时主轴定向使能	0
F04.20	停车直流制动起始频率	0.00~最大频率 F00.16	0.00Hz
F04.21	停车直流制动电流	0.0~150.0 (100.0=电机额定电流)	100.0%

F04.22	停车直流制动时间	0.00~30.00 0.00: 无效	0.00s
F04.23	停车直流制动消磁时间	0.00~30.00	0.50s
F04.24	磁通制动增益	100~150 (100: 无磁通制动)	100
F04.26	故障/自由停车后启动方式	0: 按 F04.00 设定方式启动 1: 转速跟踪启动	0
F04.27	端子启动命令再确认	0: 不确认 1: 要确认	0
F04.29	零速判断频率	0.00~5.00	0.25Hz
F05	V/F 控制参数组		
F05.00	V/F 曲线设定	0: 直线 V/F 1: 多点折线 V/F 2: 1.3 次方 V/F 3: 1.7 次方 V/F 4: 平方 V/F 5: VF 完全分离模式 (Ud=0, Uq=K*t=分离电压源电压) 6: VF 半分离模式 (Ud=0, Uq=K*t=F/Fe*2*分离电压源电压)	0
F05.01	多点 VF 频率点 F1	0.00~F05.03	0.50Hz

F05.02	多点 VF 电压 点 V1	0.0~100.0 (100.0=额定电压)	1.0%
F05.03	多点 VF 频率 点 F2	F05.01~F05.05	2.00Hz
F05.04	多点 VF 电压 点 V2	0.0~100.0	4.0%
F05.05	多点 VF 频率 点 F3	F05.03~电机额定 频率 (基准频率)	5.00Hz
F05.06	多点 VF 电压 点 V3	0.0~100.0	10.0%
F05.07	VF 分离模式 电压源	0: VF 分离电压数字 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: 高频脉冲 (X7) 5: PID 6: 通讯给定 注: 100%为电机额 定电压	0
F05.08	VF 分离电压 数字设定	0.0~100.0 (100.0=电机额定 电压)	0.0%
F05.09	VF 分离电压 上升时间	0.00~60.00	2.00s
F05.10	V/F 定子压降 补偿增益	0.00~200.00	100.00%
F05.11	V/F 转差补偿 增益	0.00~200.00	100.00%

F05.12	V/F 转差滤波时间	0.00~10.00	1.00s
F05.13	振荡抑制增益	0~10000	100
F05.14	振荡抑制截止频率	0.00~600.00	55.00Hz
F05.15	下垂控制频率	0.00~10.00	0.00Hz
F05.16	节能率	0.00~50.00	0.00%
F05.17	节能动作时间	1.00~60.00	5.00s
F05.18	同步机磁通补偿增益	0.00~500.00	100.00%
F05.19	同步机磁通补偿滤波时间常数	0.00~10.00	0.50s
F06	矢量控制参数组		
F06.00	速度比例增益 ASR_P1	0.00~100.00	12.00
F06.01	速度积分时间常数 ASR_T1	0.000~30.000 0.000: 无积分	0.200s
F06.02	速度比例增益 ASR_P2	0.00~100.00	8.00
F06.03	速度积分时间常数 ASR_T2	0.000~30.000 0.000: 无积分	0.300s
F06.04	切换频率 1	0.00~切换频率 2	5.00Hz
F06.05	切换频率 2	切换频率 1~最大频率 F00.16	10.00Hz
F06.07	速度环输出滤波时间常数	0.000~0.100	0.001s
F06.08	矢量控制转差	10.00~200.00	100.00%

	增益		
F06.09	速度控制转矩 上限源选择	0: 由 F06.10 和 F06.11 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: 通讯给定(百分 比) 6: AI2 和 AI3 取最 大值 7: AI2 和 AI3 取最 小值	0
F06.10	速度控制电动 转矩上限	0.0~250.0	165.0%
F06.11	速度控制制动 转矩上限	0.0~250.0	165.0%
F06.12	励磁电流比例 增益 ACR-P1	0.00~100.00	0.50
F06.13	励磁电流积分 时间常数 ACR-T1	0.00~600.00 0.00: 无积分	10.00ms
F06.14	转矩电流比例 增益 ACR-P2	0.00~100.00	0.5
F06.15	转矩电流积分 时间常数 ACR-T2	0.00~600.00 0.00: 无积分	10.00ms
F06.17	SVC 零频处理 方式	0: 抱闸 1: 不处理	2

		2: 封管	
F06.18	SVC 零频抱闸 电流	50.0~400.0 (100.0 为电机空 载电流)	100.0%
F06.20	电压前馈增益	0~100	0%
F06.21	弱磁控制选择	0: 无效 1: 直接计算 2: 自动调整	2
F06.22	弱磁电压	70.00~100.00	95.00%
F06.23	同步机的最大 弱磁电流	0.0~150.0 (100.0 为电机额定电流)	100.0%
F06.24	弱磁调节器比 例增益	0.00~10.00	0.50
F06.25	弱磁调节器积 分时间	0.01~60.00	2.00s
F06.26	同步机 MTPA 控制选择	0: 无效 1: 有效	0
F06.27	初始位置自学 增益	0~150	100%
F06.28	注入电流低频 段频率	0.00~100.00 (100.00 为电机额 定频率)	10.00%
F06.29	低频段注入电 流	0.0~60.0 (100.0 为电机额定电流)	20.0%
F06.30	注入电流低频 段调节器增益	0.00~10.00	0.50
F06.31	注入电流低频 段调节器积分 时间	0.00~300.00	10.00ms

F06.32	注入电流高频 段频率	0.00~100.00 (100.00 为电机额 定频率)	20.00%
F06.33	高频段注入电 流	0.0~30.0 (100.0 为电机额定电流)	8.0%
F06.34	注入电流高频 段调节器增益	0.00~10.00	0.50
F06.35	注入电流高频 段调节器积分 时间	0.00~300.00	10.00ms
F06.36	同步机磁饱和 系数	0.00~1.00	0.75
F06.41	同步机开环低 频处理方式	0: VF 1: IF 2: 启动时用 IF, 停 止时用 VF	0
F06.42	同步机开环低 频处理	0.0~50.0	8.0%
F06.43	IF 注入电流	0.0~600.0	100.0%
F07	故障保护参数组		
F07.00	保护屏蔽	E23 E22 SLU SOU SOC ILP OLP 0: 保护有效 1: 保护被屏蔽	00000000
F07.01	电机过载保护 增益	0.20~10.00	1.00
F07.02	电机过载预报 警系数	50~100	80%

F07.03	电机温度传感器类型	0: 无温度传感器 1: PT100 2: PT1000	0
F07.04	电机过热保护阈值	0~200	110℃
F07.05	电机过热预报警阈值	0~200	90℃
F07.06	母线电压控制选择	0: 无效 1: 欠压失速有效 2: 过压失速有效 3: 过压和欠压失速都有效	2
F07.07	过压失速控制电压	110.0~150.0 (380V, 100.0=537V)	128.5%
F07.08	欠压失速控制电压	60.0~停电结束判断电压 (100.0=标准母线电压)	76.0
F07.09	停电结束判断电压	欠压失速控制电压~100.0	86.0%
F07.10	停电结束判断延迟时间	0.00~100.00	5.00s
F07.11	电流限幅控制	0: 无效 1: 限幅方式 1 2: 限幅方式 2	2
F07.12	电流限幅水平	20.0~ 180.0 (100.0=变频器额定电流)	150.0%

F07.13	快速限流选择	0: 无效 1: 有效	0
F07.14	故障重试次数	0~20, 0: 禁止故障重试	0
F07.15	故障重试期间 数字输出动作 选择	0: 不动作 1: 动作	0
F07.16	故障重试间隔	0.01~30.00	0.50s
F07.17	故障重试次数 恢复时间	0.01~30.00	10.00s
F07.18	故障重试选择	ILP HOU HOC SLU SOU SOC 0: 允许故障重试 1: 禁止故障重试	**000000
F07.19	故障时动作选 择 1	E21 E16 E15 E14 E13 E12 OLP ILP 0: 自由停车 1: 按停车方式停车	00000000
F07.20	故障时动作选 择 2	E28 E27 E25 E23 0: 自由停车 1: 按停车方式停车	*0000
F07.21	掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	0
F07.22	掉载检测水平	0.0~100.0	20.0%
F07.23	掉载检测时间	0.0~60.0	1.0s
F07.24	掉载保护动作 选择	0: 自由停车 1: 按停车方式停车	1

F07.25	电机超速检测水平	0.0~50.0 (基准为最大频率 F00.16)	20.0%
F07.26	电机超速检测时间	0.0~60.0, 0.0: 取消电机超速保护	1.0s
F07.27	AVR 功能	0: 无效 1: 有效	1%
F07.28	失速故障检测时间	0.0~6000.0, (0.0 不检测失速故障)	0.0s
F08	多段速和简易 PLC 参数组		
F08.00	多段速度 1	0.00~最大频率 F00.16	0.00Hz
F08.01	多段速度 2	0.00~最大频率 F00.16	5.00Hz
F08.02	多段速度 3	0.00~最大频率 F00.16	10.00Hz
F08.03	多段速度 4	0.00~最大频率 F00.16	15.00Hz
F08.04	多段速度 5	0.00~最大频率 F00.16	20.00Hz
F08.05	多段速度 6	0.00~最大频率 F00.16	25.00Hz
F08.06	多段速度 7	0.00~最大频率 F00.16	30.00Hz
F08.07	多段速度 8	0.00~最大频率 F00.16	35.00Hz
F08.08	多段速度 9	0.00~最大频率 F00.16	40.00Hz

F08.09	多段速度 10	0.00~最大频率 F00.16	45.00Hz
F08.10	多段速度 11	0.00~最大频率 F00.16	50.00Hz
F08.11	多段速度 12	0.00~最大频率 F00.16	50.00Hz
F08.12	多段速度 13	0.00~最大频率 F00.16	50.00Hz
F08.13	多段速度 14	0.00~最大频率 F00.16	50.00Hz
F08.14	多段速度 15	0.00~最大频率 F00.16	50.00Hz
F08.15	简易 PLC 运行模式	0: 单次运行后停机 1: 有限次循环后停机 2: 有限次循环后按最后一段运行 3: 连续循环	0
F08.16	有限次循环次数	1~10000	1
F08.17	简易 PLC 记忆选择	个位: 停机记忆选择 0: 不记忆 (从第 1 段开始) 1: 记忆 (从停机时刻开始) 十位: 掉电记忆选择 0: 不记忆 (从第 1	0

		段开始) 1: 记忆 (从掉电时刻开始)	
F08.18	简易 PLC 时间单位	0: s (秒) 1: min (分钟)	0
F08.19	第 1 段设置	个位: 运行方向选择 0: 正转 1: 反转 十位: 加减速时间选择 0: 加减速时间 1 1: 加减速时间 2 2: 加减速时间 3 3: 加减速时间 4	0
F08.20	第 1 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.21	第 2 段设置	同 F08.19	0
F08.22	第 2 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.23	第 3 段设置	同 F08.19	0
F08.24	第 3 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.25	第 4 段设置	同 F08.19	0
F08.26	第 4 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.27	第 5 段设置	同 F08.19	0
F08.28	第 5 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min

F08.29	第 6 段设置	同 F08.19	0
F08.30	第 6 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.31	第 7 段设置	同 F08.19	0
F08.32	第 7 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.33	第 8 段设置	同 F08.19	0
F08.34	第 8 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.35	第 9 段设置	同 F08.19	0
F08.36	第 9 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.37	第 10 段设置	同 F08.19	0
F08.38	第 10 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.39	第 11 段设置	同 F08.19	0
F08.40	第 11 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.41	第 12 段设置	同 F08.19	0
F08.42	第 12 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.43	第 13 段设置	同 F08.19	0
F08.44	第 13 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.45	第 14 段设置	同 F08.19	0
F08.46	第 14 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F08.47	第 15 段设置	同 F08.19	0

F08.48	第 15 段运行时间	0.0~6000.0	5.0s/min
F09	PID 功能参数组		
F09.00	PID 给定源	0: 数字 PID 给定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: PULSE 高频脉冲(X7) 6: 通讯给定	0
F09.01	数字 PID 给定	0.0~PID 给定反馈量程 F09.03	0.0
F09.02	PID 反馈源	1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: PULSE 高频脉冲(X7) 6: 通讯给定	1
F09.03	PID 给定反馈量程	0.1~6000.0	100.0
F09.04	PID 正反作用选择	0: 正作用 1: 反作用	0
F09.05	比例增益 1	0.00~100.00	0.40
F09.06	积分时间 1	0.000~30.000, 0.000: 无积分	10.000s
F09.07	微分时间 1	0.000~30.000	0.000ms

F09.08	比例增益 2	0.00~100.00	0.40
F09.09	积分时间 2	0.000~30.000, 0.000: 无积分	10.00s
F09.10	微分时间 2	0.000~30.000	0.000ms
F09.11	PID 参数切换条件	0: 不切换 1: 通过数字输入端子切换 2: 根据偏差自动切换	0
F09.12	PID 参数切换偏差 1	0.00~F09.13	20.00%
F09.13	PID 参数切换偏差 2	F09.12~100.00	80.00%
F09.14	PID 初值	0.00~100.00	0.00%
F09.15	PID 初值保持时间	0.00~650.00	0.00s
F09.16	PID 输出上限	F09.17~+100.0	100.0%
F09.17	PID 输出下限	-100.0~F09.16	0.0%
F09.18	PID 偏差极限	0.00~100.00, (0.00 无效)	0.00%
F09.19	PID 微分限幅	0.00~100.00	5.00%
F09.20	PID 积分分离阈值	0.00~100.00, (100.00%=积分分离无效)	100.00%
F09.21	PID 给定变化时间	0.000~30.000	0.000s
F09.22	PID 反馈滤波时间	0.000~30.000	0.000s

F09.23	PID 输出滤波时间	0.000~30.000	0.000s
F09.24	PID 反馈断线上限检测值	0.00~100.00 100.00=反馈断线无效	100.00%
F09.25	PID 反馈断线下限检测值	0.00~100.00 0.00=反馈断线无效	0.00%
F09.26	PID 反馈断线检测时间	0.000~30.000	0.000s
F09.27	PID 休眠控制选择	0: 无效 1: 零速休眠 2: 下限频率休眠 3: 封管休眠	0
F09.28	休眠动作点	0.00~100.00 (100.00 对应 PID 给定反馈量程)	100.00%
F09.29	休眠延迟时间	0.0~6500.0	0.0s
F09.30	唤醒动作点	0.00~100.00 (100.00 对应 PID 给定反馈量程)	0.00%
F09.31	唤醒延迟时间	0.0~6500.0	0.0S
F09.32	多段 PID 给定 1	0.0~PID 给定反馈量程 F09.03	0.0
F09.33	多段 PID 给定 2	0.0~PID 给定反馈量程 F09.03	0.0
F09.34	多段 PID 给定 3	0.0~PID 给定反馈量程 F09.03	0.0

F10		通讯功能参数组	
F10.00	本机 Modbus 通讯地址	1~247, 0 为广播地址	1
F10.01	Modbus 通讯波特率	0: 4800 1: 9600 2: 19200 3: 38400 4: 57600 5: 115200	1
F10.02	Modbus 数据格式	0: 1-8-N-1 (1 起始位+8 数据位+1 停止位) 1: 1-8-E-1 (1 起始位+8 数据位+1 偶校验+1 停止位) 2: 1-8-0-1 (1 起始位+8 数据位+1 奇校验+1 停止位) 3: 1-8-N-2 (1 起始位+8 数据位+2 停止位) 4: 1-8-E-2 (1 起始位+8 数据位+1 偶校验+2 停止位) 5: 1-8-0-2 (1 起始位+8 数据位+1 奇校验+2 停止位)	0
F10.03	通讯超时	0.0s~60.0s, 0.0:	0.0s

		无效（对主从方式也有效）	
F10.04	Modbus 应答延时	1~20	2ms
F10.05	主从通讯功能选择	0: 无效 1: 有效	0
F10.06	主从选择	0: 从机 1: 主机（广播发送）	0
F10.07	主机发送数据	0: 输出频率 1: 设定频率 2: 输出转矩 3: 给定转矩 4: PID 给定 5: 输出电流	1
F10.08	从机接收比例系数	0.00~10.00（倍数）	1.00
F10.09	主机发送间隔时间	0.000~30.000	0.200s
F10.10	通讯协议选择	0: Modbus-RTU 协议 1: Profibus-DP 协议 2: CANopen 协议 3: DeviceNet 协议	0
F10.11	Profibus-DP 扩展卡通讯地址	1~125	1
F10.12	CANopen 扩展卡通讯地址	1~127	1

F10.13	DeviceNet 扩展卡通讯地址	0~63	1
F10.14	通讯卡过程数据响应延迟时间	0.0~200.0	0.0ms
F10.15	扩展卡与总线通讯波特率	个位: CANopen 0: 125K 1: 250K 2: 500K 3: 1M 十位: DeviceNet 0: 125K 1: 250K 2: 500K	23
F10.16	PROFIBUS 通讯格式	0: PP01 格式 1: PP02 格式 2: PP03 格式 3: PP04 格式 4: PP05 格式	
F10.17	PZD2 接收数据类型选择	当显示数据为 65535, 表示当前 PZD 保留未用; 当显示为其它时, 如 4609, 表示当前选择功能码 F18.01 (18D=12H, 01D=01H, 1201H=4609D)。	65535
F10.18	PZD3 接收数据类型选择		65535
F10.19	PZD4 接收数据类型选择		65535
F10.20	PZD5 接收数据类型选择		65535
F10.21	PZD6 接收数据类型选择		65535

F10. 22	PZD7 接收数据类型选择		65535
F10. 23	PZD8 接收数据类型选择		65535
F10. 24	PZD9 接收数据类型选择		65535
F10. 25	PZD10 接收数据类型选择		65535
F10. 26	PZD11 接收数据类型选择		65535
F10. 27	PZD12 接收数据类型选择		65535
F10. 28	PZD13 接收数据类型选择		65535
F10. 29	PZD14 接收数据类型选择		65535
F10. 30	PZD15 接收数据类型选择		65535
F10. 31	PZD16 接收数据类型选择		65535
F10. 32	PZD2 发送数据类型选择		65535
F10. 33	PZD3 发送数据类型选择		65535
F10. 34	PZD4 发送数据类型选择		65535
F10. 35	PZD5 发送数据类型选择		65535
F10. 36	PZD6 发送数		65535

	据类型选择		
F10.37	PZD7 发送数据类型选择		65535
F10.38	PZD8 发送数据类型选择		65535
F10.39	PZD9 发送数据类型选择		65535
F10.40	PZD10 发送数据类型选择		65535
F10.41	PZD11 发送数据类型选择		65535
F10.42	PZD12 发送数据类型选择		65535
F10.43	PZD13 发送数据类型选择		65535
F10.44	PZD14 发送数据类型选择		65535
F10.45	PZD15 发送数据类型选择		65535
F10.46	PZD16 发送数据类型选择		65535
F10.47	通讯卡状态	个位: Profibus-DP 0: 初始化状态 1: 等待参数化状态 2: 等待组态状态 3: 数据交换状态 4: Modbus 通讯异常状态 5: 工厂测试状态	000

		十位：CANopen 0: 初始化状态 1: 预操作状态 2: 操作状态 3: 停止状态 4: CANopen 通讯异常状态 5: Modbus 通讯异常状态 6: 工厂测试状态 百位：DeviceNet 0: 初始化状态 1: MACID 检测状态 2: 在线未连接状态 3: 已连接状态 4: IO 连接超时状态 5: DeviceNet 总线通讯异常状态 6: Modbus 通讯异常状态 7: 工厂测试状态	
F10.48	通讯卡软件版本		
F10.49	过程数据接收个数	1~16	2
F10.50	过程数据发送个数	1~16	2
F10.51	过程数据地址	0: 键盘设置	0

	设置方式选择	1: 主站配置	
F10.52	通讯卡手动复位选择	0: 无效 1: 有效	0
F10.56	485 写 EEPROM 处理选择	0~10: 默认操作 (调试时用) 11: 始终不触发写操作 (调试完毕后可使用)	0
F11	用户自选参数组		出厂值
F11.00	用户自选参数 1	内容显示 Uxx.xx, 代表选择了 Fxx.xx 功能码。 如进入 F11.00 功能码时, 键盘显示 U00.00 则表明第一个自选参数为 F00.00。	U00.00
F11.01	用户自选参数 2		U00.01
F11.02	用户自选参数 3		U00.02
F11.03	用户自选参数 4		U00.03
F11.04	用户自选参数 5		U00.04
F11.05	用户自选参数 6		U00.07
F11.06	用户自选参数 7		U00.14
F11.07	用户自选参数 8		U00.15
F11.08	用户自选参数 9		U00.16
F11.09	用户自选参数		U00.18

	10		
F11. 10	用户自选参数 11		U00. 19
F11. 11	用户自选参数 12		U00. 29
F11. 12	用户自选参数 13		U02. 00
F11. 13	用户自选参数 14		U02. 01
F11. 14	用户自选参数 15		U02. 02
F11. 15	用户自选参数 16		U03. 00
F11. 16	用户自选参数 17		U03. 02
F11. 17	用户自选参数 18		U03. 21
F11. 18	用户自选参数 19		U04. 00
F11. 19	用户自选参数 20		U04. 20
F11. 20	用户自选参数 21		U05. 00
F11. 21	用户自选参数 22		U05. 03
F11. 22	用户自选参数 23		U05. 04
F11. 23	用户自选参数 24		U08. 00

F11.24	用户自选参数 25		U19.00
F11.25	用户自选参数 26		U19.01
F11.26	用户自选参数 27		U19.02
F11.27	用户自选参数 28		U19.03
F11.28	用户自选参数 29		U19.04
F11.29	用户自选参数 30		U19.05
F11.30	用户自选参数 31		U19.06
F11.31	用户自选参数 32		U19.12
F12	键盘与显示功能参数组		
F12.00	M.K 多功能键 选择	0: 无功能 1: 正转点动 2: 反转点动 3: 正/反转切换 4: 快速停车 5: 自由停车 6: 光标左移	1
F12.01	STOP 键停机 功能选择	0: 仅键盘控制时有 效 1: 所有命令通道时 都有效	1
F12.02	参数锁定	0: 不锁定	0

		1: 参考输入不锁定 2: 除本功能码外, 全部锁定	
F12.03	参数拷贝	0: 无操作 1: 参数上传键盘 2: 参数下载到变频器	0
F12.04	LED 显示参数 1	00000000~ 11111111 (为 0 不 显示, 为 1 显示) bit0: 输出频率 bit1: 设定频率 bit2: 输出电流 bit3: 输出电压 bit4: 直流母线电 压 bit5: 输出功率 bit6: 输出转矩 bit7: 转矩给定	00011111
F12.05	LED 显示参数 2	00000000~ 11111111 (为 0 不 显示, 为 1 显示) bit0: PG 卡反馈频 率 bit1: 估算反馈频 率 bit2: 负载速度 bit3: 数字输入端 子状态 1	00000000

		bit4: 数字输入端子状态 2 bit5: 数字输入端子状态 3 bit6: 数字输出端子状态 bit7: AI1	
F12.06	LED 显示参数 3	00000000~ 11111111 (为 0 不显示, 为 1 显示) bit0: AI2 bit1: AI3 bit2: AI4 bit3: PID 输入 bit4: PID 反馈 bit5: 计数值 bit6: 实际长度 bit7: 高频脉冲输入频率: kHz	00000000
F12.07	LED 显示参数 4	00000000~ 11111111 (为 0 不显示, 为 1 显示) bit0: 高频脉冲输入频率: Hz bit1: 电度表: MWh bit2: 电度表: kWh bit3: 定时运行剩余时间 bit4: 简易 PLC 运	00000000

		行次数 bit5: 简易 PLC 运行阶段 bit6: 当前阶段 PLC 运行时间 bit7: 保留	
F12.08	LED 显示参数 5	00000000~ 00001111 (为 0 不显示, 为 1 显示) bit0: UP/DOWN 偏移量 bit1: VF 分离输出电压 bit2: VF 分离目标电压 bit3: 电机温度 bit4~bit7: 保留	*0000
F12.09	负载速度显示系数	0.01~600.00	30.00
F12.10	UP/DOWN 加减速率	0.00: 自动速率 0.01~500.00	5.00Hz/s
F12.11	UP/DOWN 偏移量清零选择	0: 不清零 1: 非运行状态清零 2: UP/DOWN 无效时清零	1
F12.12	UP/DOWN 偏移量掉电存储选择	0: 不存储 1: 存储 (偏移量被修改过才有效)	0

F12.13	电度表清零	0: 不清零 1: 清零	0
F12.14	恢复出厂值	0: 无操作 1: 恢复出厂值 (不包括电机参数, 变频器参数和厂家参数, 运行和上电时间记录)	0
F12.15	累计上电时间 h	0~65535	h
F12.16	累计上电时间 min	0~59	min
F12.17	累计运行时间 h	0~65535	h
F12.18	累计运行时间 min	0~59	min
F12.19	变频器额定功率	0.40~650.00	kW
F12.20	变频器额定电压	60~690	V
F12.21	变频器额定电流	0.1~1500.0	A
F12.22	性能软件序列号 1	XXX.XX	
F12.23	性能软件序列号 2	XX.XXX	
F12.24	功能软件序列号 1	XXX.XX	

F12.25	功能软件序列号 2	XX. XXX	
F12.26	键盘软件序列号 1	XXX. XX	
F12.27	键盘软件序列号 2	XX. XXX	
F12.28	产品序列号 1	XX. XXX	
F12.29	产品序列号 2	XXXX. X	
F12.30	产品序列号 3	XXXXX	
F12.31	LCD 语言选择	0: 中文 1: 英文	0
F12.32	监视状态模式选择	0: 模式 0 1: 模式 1	1
F12.33	模式 1 运行状态显示参数 1 (LED 停机状态显示参数 5)	0.00~99.99	18.00
F12.34	模式 1 运行状态显示参数 2 (LED 停机状态显示参数 1)	0.00~99.99	18.01

F12.35	模式 1 运行状态显示参数 3 (LED 停机状态显示参数 2)	0.00~99.99	18.06
F12.36	模式 1 运行状态显示参数 4 (LED 停机状态显示参数 3)	0.00~99.99	18.08
F12.37	模式 1 运行状态显示参数 5 (LED 停机状态显示参数 4)	0.00~99.99	18.09
F12.38	LCD 大行显示参数 1	0.00~99.99	18.00
F12.39	LCD 大行显示参数 2	0.00~99.99	18.06
F12.40	LCD 大行显示参数 3	0.00~99.99	18.09
F12.41	UP/DOWN 过零选择	0: 禁止过零 1: 允许过零	0
F13	转矩控制参数组		
F13.00	速度/转矩控制选择	0: 速度控制 1: 转矩控制	0
F13.01	转矩给定源选择	0: 数字转矩给定 F13.02	0

		1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: 高频脉冲输入(X7) 6: 通讯给定 (1-6 项的满量程, 对应 F13.02 数字转矩给定)	
F13.02	数字转矩给定	-200.0~200.0 (100.0=电机额定转矩)	100.0%
F13.03	多段转矩 1	-200.0~200.0	0.0%
F13.04	多段转矩 2	-200.0~200.0	0.0%
F13.05	多段转矩 3	-200.0~200.0	0.0%
F13.06	转矩控制加减速时间	0.00~120.00	0.05s
F13.08	转矩控制的上限频率选择	0: 由 F13.09 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: 高频脉冲输入(X7) 6: 通讯给定(百分比) 7: 通讯给定(直接	0

		频率给定)	
F13.09	转矩控制上限频率	0.00~最大频率 F00.16	50.00Hz
F13.10	上限频率偏置	0.00~最大频率 F00.16	0.00Hz
F13.11	静摩擦转矩补偿	0.0~100.0	0.0%
F13.12	静摩擦补偿频率范围	0.00~50.00	1.00Hz
F13.13	动摩擦转矩补偿	0.0~100.0	0.0%
F13.18	反向速度限定选择	0~100	100%
F13.19	转矩控制速度优先使能	0: 不使能 1: 使能	0

F14		电机 2 参数组	
F14.00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机 2: 永磁同步电机	0
F14.01	电机额定功率	0.10~650.00	kW
F14.02	电机额定电压	50~2000	V
F14.03	电机额定电流	0.01~600.00 (电机额定功率≤75kW)	A

		0.1~6000.0 (电机额定功率>75kW)	
F14.04	电机额定频率	0.01~600.00	Hz
F14.05	电机额定转速	1~60000	rpm
F14.06	电机绕组接法	0: Y 1: Δ	
F14.07	电机额定功率因数	0.600~1.000	
F14.08	电机效率	30.0~100.0	%
F14.09	异步电机定子电阻	1~60000 (电机额定功率 \leq 75kW) 0.1~6000.0 (电机额定功率>75kW)	m Ω
F14.10	异步电机转子电阻	1~60000 (电机额定功率 \leq 75kW) 0.1~6000.0 (电机额定功率>75kW)	m Ω
F14.11	异步电机漏感	0.01~600.00 (电机额定功率 \leq 75kW) 0.001~60.000 (电机额定功率>75kW)	mH
F14.12	异步电机互感	0.1~6000.0 (电机额定功率 \leq 75kW) 0.01~600.00 (电机额定功率>75kW)	mH

		75kW)	
F14.13	异步电机空载励磁电流	0.01~600.00 (电机额定功率≤75kW) 0.1~6000.0 (电机额定功率>75kW)	A
F14.14	异步机磁饱和系数 1	10.00~100.00	87.00%
F14.15	异步机磁饱和系数 2	10.00~100.00	80.00%
F14.16	异步机磁饱和系数 3	10.00~100.00	75.00%
F14.17	异步机磁饱和系数 4	10.00~100.00	72.00%
F14.18	异步机磁饱和系数 5	10.00~100.00	70.00%
F14.19	同步电机定子电阻	1~60000 (电机额定功率≤75kW) 0.1~6000.0 (电机额定功率>75kW)	mΩ
F14.20	同步电机 d 轴电感	0.01~600.00 (电机额定功率≤75kW) 0.001~60.000 (电机额定功率>75kW)	mH
F14.21	同步电机 q 轴电感	0.01~600.00 (电机额定功率≤75kW)	mH

		0.001~60.000 (电机额定功率>75kW)	
F14.22	同步电机反电动势	10.0~2000.0 (额定转速的反电动势)	V
F14.24	编码器类型	0: ABZ 增量编码器 1: UVW 增量编码器 2: 省线式 UVW 编码器 4: 旋转变压器	0
F14.25	编码器线数	1~65535	1024
F14.26	编码器零脉冲相位角	0.0~359.9°	0.0
F14.27	AB 脉冲相序	0: 正向 1: 反向	0
F14.28	UVW 编码器相序	0: 正向 1: 反向	0
F14.29	UVW 初始偏置相位角	0.0~359.9°	0.0
F14.30	旋转变压器的极对数	1~65535	1
F14.32	速度反馈断线检测时间	0.0~10.0 (0.0: 速度反馈断线检测无效)	0.0
F14.33	速度反馈滤波时间	0.000~0.100	0.002s

F14.34	电机参数自学习	0: 无操作 1: 异步机静止自学习 2: 异步机旋转自学习 11: 同步机静止自学习 12: 同步机旋转自学习 13: 同步机编码器自学习	0
F14.35	电机 2 驱动控制方式	0: V/F 控制 (VVF) 1: 无速度传感器矢量控制 (SVC) 2: 有速度传感器矢量控制 (FVC)	0
F14.36	速度比例增益 ASR_P1	0.00~100.00	12.00
F14.37	速度积分时间常数 ASR_T1	0.000~30.000 0.000: 无积分	0.200s
F14.38	速度比例增益 ASR_P2	0.00~100.00	8.00
F14.39	速度积分时间常数 ASR_T2	0.000~30.000 0.000: 无积分	0.300s
F14.40	切换频率 1	0.00~切换频率 2	5.00Hz
F14.41	切换频率 2	切换频率 1~最大频率 F00.16	10.00Hz

F14.43	速度环输出滤波时间常数	0.000~0.100	0.001s
F14.44	矢量控制转差增益	50.00~200.00	100.00%
F14.45	速度控制转矩上限源选择	0: 由 F06.10 和 F06.11 设定 1: AI1 2: AI2 3: AI3 4: AI4(扩展卡) 5: 通讯给定(百分比) 6: AI2 和 AI3 取最大值 7: AI2 和 AI3 取最小值	0
F14.46	速度控制电动转矩上限	0.0~250.0	165.0%
F14.47	速度控制制动转矩上限	0.0~250.0	165.0%
F14.48	励磁电流比例增益 ACR-P1	0.00~100.00	0.50
F14.49	励磁电流积分时间常数 ACR-T1	0.00~600.00 0.00: 无积分	10.00ms
F14.50	转矩电流比例增益	0.00~100.00	0.50

	ACR-P2		
F14.51	转矩电流积分时间常数 ACR-T2	0.00~600.00 0.00: 无积分	10.00ms
F14.53	SVC 零频处理方式	0: 抱闸 1: 不处理 2: 封管	2
F14.54	SVC 零频抱闸电流	50.0~400.0 (100.0 为电机空载电流)	100.0%
F14.56	电压前馈增益	0~100	0%
F14.57	弱磁控制选择	0: 无效 1: 直接计算 2: 自动调整	2
F14.58	弱磁电压	70.00~100.00	95.00%
F14.59	同步机的最大弱磁电流	0.0~150.0 (100.0 为电机额定电流)	100.0%
F14.60	弱磁调节器比例增益	0.00~10.00	0.50
F14.61	弱磁调节器积分时间	0.01~60.00	2.00s
F14.62	同步机 MTPA 控制选择	0: 无效 1: 有效	0
F14.63	初始位置自学习增益	0~150	100%
F14.64	注入电流低频段频率	0.00~100.00 (100.00 为电机额定频率)	10.00%

F14.65	低频段注入电流	0.0~60.0 (100.0 为电机额定电流)	20.0%
F14.66	注入电流低频段调节器增益	0.00~10.00	0.50
F14.67	注入电流低频段调节器积分时间	0.00~300.00	10.00ms
F14.68	注入电流高频段频率	0.00~100.00 (100.00 为电机额定频率)	20.00%
F14.69	高频段注入电流	0.0~30.0 (100.0 为电机额定电流)	8.0%
F14.70	注入电流高频段调节器增益	0.00~10.00	0.50
F14.71	注入电流高频段调节器积分时间	0.00~300.00	10.00ms
F14.77	电机 2 加/减速时间选择	0: 与电机 1 相同 1: 加减速时间 1 2: 加减速时间 2 3: 加减速时间 3 4: 加减速时间 4	0
F14.78	电机 2 最大频率	1.00~600.00	50.00Hz
F14.79	电机 2 上限频率	下限频率 F00.19~ 最大频率 F14.78	50.00Hz

F14.80	电机 2 V/F 曲线设定	0: 直线 V/F 1: 多点折线 V/F 2: 1.3 次方 V/F 3: 1.7 次方 V/F 4: 平方 V/F 5: VF 完全分离模式 ($U_d=0$, $U_q=K*t=$ 分离电压源电压) 6: VF 半分离模式 ($U_d=0$, $U_q=K*t=F/Fe*2*$ 分离电压源电压)	0
F14.81	电机 2 多点 VF 频率点 F1	0.00~F14.83	0.50Hz
F14.82	电机 2 多点 VF 电压点 V1	0.0~100.0 (100.0=额定电压)	1.0%
F14.83	电机 2 多点 VF 频率点 F2	F14.81~F14.85	2.00Hz
F14.84	电机 2 多点 VF 电压点 V2	0.0~100.0	4.0%
F14.85	电机 2 多点 VF 频率点 F3	F14.83~电机额定频率 (基准频率)	5.00Hz
F14.86	电机 2 多点 VF 电压点 V3	0.0~100.0	10.0%
F14.87	电机 2 停车方式	0: 减速停车 1: 自由停车	0
F15	辅助功能参数组		
F15.00	点动频率	0.00~最大频率	5.00Hz

		F00. 16	
F15. 01	点动加速时间	参见 F00. 14	5. 00s
F15. 02	点动减速时间	参见 F00. 15	5. 00s
F15. 03	加速时间 2	参见 F00. 14	15. 00s
F15. 04	减速时间 2	参见 F00. 15	15. 00s
F15. 05	加速时间 3	参见 F00. 14	15. 00s
F15. 06	减速时间 3	参见 F00. 15	15. 00s
F15. 07	加速时间 4	参见 F00. 14	15. 00s
F15. 08	减速时间 4	参见 F00. 15	15. 00s
F15. 09	加减速时间 基准频率	0: 最大频率 F00. 16 1: 50. 00Hz	0
F15. 10	加减速时间 自动切换	0: 无效 1: 有效	0
F15. 11	加速时间 1 与时间 2 切 换频率	0. 00~最大频率 F00. 16	0. 00Hz
F15. 12	减速时间 1 与时间 2 切 换频率	0. 00~最大频率 F00. 16	0. 00Hz
F15. 13	加减速时间 单位	0: 0. 01s 1: 0. 1s 2: 1s	0
F15. 14	跳跃频率点 1	0. 00~600. 00	600. 00Hz
F15. 15	跳跃范围 1	0. 00~20. 00, 0. 00: 无效	0. 00Hz
F15. 16	跳跃频率点 2	0. 00~600. 00	600. 00Hz

F15.17	跳跃范围 2	0.00~20.00, 0.00: 无效	0.00Hz
F15.18	跳跃频率点 3	0.00~600.00	600.00Hz
F15.19	跳跃范围 3	0.00~20.00, 0.00: 无效	0.00Hz
F15.20	输出频率到达 (FAR) 检出宽度	0.00~50.00	2.50Hz
F15.21	输出频率检测 FDT1	0.00~最大频率 F00.16	30.00Hz
F15.22	FDT1 滞环	-(Fmax-F15.21)~ F15.21	2.00Hz
F15.23	输出频率检测 FDT2	0.00~最大频率 F00.16	20.00Hz
F15.24	FDT2 滞环	-(Fmax-F15.23)~ F15.23	2.00Hz
F15.25	模拟量水平检测 ADT 选择	0: AI1 1: AI2 2: AI3 3: AI4 (扩展卡)	0
F15.26	模拟量水平检测 ADT1	0.00~100.00	20.00%
F15.27	ADT1 滞环	0.00~F15.26(单向向下有效)	5.00%
F15.28	模拟量水平检测 ADT2	0.00~100.00	50.00%
F15.29	ADT2 滞环	0.00~F15.28(单向向下有效)	5.00%
F15.30	能耗制动功	0: 无效	0

	能选择	1: 有效	
F15.31	能耗制动动作电压	110.0~140.0 (380V, 100.0=537V)	128.5%
F15.32	制动使用率	20~100 (100 表示占空比为 1)	100%
F15.33	设定频率低于下限频率运行模式	0: 以下限频率运行 1: 停机 2: 零速运行	0
F15.34	风机控制	0: 通电时运行 1: 启动时运行 2: 温控智能运行	1
F15.35	过调制强度	1.00~1.10	1.05
F15.36	PWM 调制方式切换选择	0: 无效 (7 段 PWM 调制) 1: 有效 (5 段 PWM 调制)	0
F15.37	PWM 调制方式切换频率	0.00~最大频率 F00.16	15.00Hz
F15.38	死区补偿模式选择	0: 不补偿 1: 补偿模式 1 2: 补偿模式 2	1
F15.39	端子点动优先	0: 无效 1: 有效	0
F15.40	快速停车减速时间	0.00~650.00 (F15.13=0) 0.0~6500.0 (F15.13=1) 0~65000	1.00s

		(F15.13=2)	
F15.63	转速到达频率	0.00~Fmax	49.00Hz
F15.64	转速到达滤波时间	0~60000	200ms
F15.65	转速到达滞环	0.00~Fmax (向下有效)	3.00Hz
F16	客户化功能参数组		
F16.01	设定长度	1~65535 (F16.13=0) 0.1~6553.5 (F16.13=1) 0.01~655.35 (F16.13=2) 0.001~65.535 (F16.13=3)	1000m
F16.02	每米脉冲数	0.1~6553.5	100.0
F16.03	设定计数值	F16.04~65535	1000
F16.04	指定计数值	1~F16.03	1000
F16.05	定时运行设定时间	0.0~6500.0, 0.0: 无效	0.0min
F16.06	代理商密码	0~65535	0
F16.07	设定累计上电到达时间	0~65535, 0: 禁止上电时间到达保护	H
F16.08	设定累计运行到达时间	0~65535, 0: 禁止运行时间到达保护	H
F16.09	工厂密码	0~65535	
F16.10	设定长度/设定计数值为0	0.00~100.00	0.00%

	时的模拟输出百分比		
F16.11	设定长度/设定计数值为设定值时的模拟输出百分比	0.00~100.00	100.00%
F16.13	设定长度分辨率	0:1m 1:0.1m 2:0.01m 3:0.001m	0
F17	虚拟 I/O 功能组		出厂值
F17.00	VX1 虚拟输入功能选择	同 F02 组数字输入端子功能选择	0
F17.01	VX2 虚拟输入功能选择		0
F17.02	VX3 虚拟输入功能选择		0
F17.03	VX4 虚拟输入功能选择		0
F17.04	VX5 虚拟输入功能选择		0
F17.05	VX6 虚拟输入功能选择		0
F17.06	VX7 虚拟输入功能选择		0
F17.07	VX8 虚拟输入功能选择		0

F17.08	虚拟输入正/ 反逻辑	D 7 D 6 D 5 D 4 D 3 D 2 D 1 D 0	000 00000
		V 8 V 7 V 6 V 5 V 4 V 3 V 2 V 1	
		0: 正逻辑 闭合有效/断开无效 1: 反逻辑 闭合无效/断开有效	
F17.09	VX1~VX8 状态设置选择	D 7 D 6 D 5 D 4 D 3 D 2 D 1 D 0	000 00000
		V 8 V 7 V 6 V 5 V 4 V 3 V 2 V 1	
		0: VXn 状态同 VYn 输出状态 1: 由 F17.10 设定状态	
F17.10	VX1~VX8 状态设定	D 7 D 6 D 5 D 4 D 3 D 2 D 1 D 0	000 00000
		V 8 V 7 V 6 V 5 V 4 V 3 V 2 V 1	
		0: 无效 1: 有效	
F17.11	VX1 有效延长时间	0.000~30.000	0.000s
F17.12	VX1 无效延长时间	0.000~30.000	0.000s

F17.13	VX2 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.14	VX2 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.15	VX3 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.16	VX3 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.17	VX4 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.18	VX4 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.19	VY1 虚拟输出功能选择	同 F03 组数字输出端子功能选择	0
F17.20	VY2 虚拟输出功能选择		0
F17.21	VY3 虚拟输出功能选择		0
F17.22	VY4 虚拟输出功能选择		0
F17.23	VY5 虚拟输出功能选择		0
F17.24	VY6 虚拟输出功能选择		0
F17.25	VY7 虚拟输出功能选择		0
F17.26	VY8 虚拟输出功能选择		0

F17.27	虚拟输出正/ 反逻辑	D 7 D 6 D 5 D 4 D 3 D 2 D 1 D 0	000 00000
		V 8 V 7 V 6 V 5 V 4 V 3 V 2 V 1	
		0: 正逻辑 闭合有效/断开无效 1: 反逻辑 闭合无效/断开有效	
F17.28	虚拟输出端子控制选择	D 7 D 6 D 5 D 4 D 3 D 2 D 1 D 0	111 11111
		V 8 V 7 V 6 V 5 V 4 V 3 V 2 V 1	
		0: 由 X1~X7 端子状态决定 (VY8 无) 1: 由输出功能状态决定	
F17.29	VY1 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.30	VY1 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.31	VY2 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.32	VY2 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.33	VY3 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.34	VY3 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s

F17.35	VY4 有效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.36	VY4 无效延时时间	0.000~30.000	0.000s
F17.37	虚拟输入端子状态	V V V V V V V V X X X X X X X X 8 7 6 5 4 3 2 1	000 00000
		0: 无效 1: 有效	
F17.38	虚拟输出端子状态	V V V V V V V V Y Y Y Y Y Y Y Y 8 7 6 5 4 3 2 1	000 00000
		0: 无效 1: 有效	

F18 监视参数组			
F18.00	输出频率	0.00~上限频率	Hz
F18.01	设定频率	0.00~最大频率 F00.16	Hz
F18.02	PG 反馈频率	0.00~上限频率	Hz
F18.03	估算反馈频率	0.00~上限频率	Hz
F18.04	输出转矩	-200.0~200.0	%
F18.05	转矩给定	-200.0~200.0	%
F18.06	输出电流	0.00~650.00 (电机额定功率≤ 75kW) 0.0~6500.0(电机 额定功率>75kW)	A

F18.07	输出电流百分比	0.0~300.0 (100.0=变频器额定电流)	%
F18.08	输出电压	0.0~690.0	V
F18.09	直流母线电压	0~1200	V
F18.10	简易 PLC 运行次数	0~10000	
F18.11	简易 PLC 运行阶段	1~15	
F18.12	当前阶段 PLC 运行时间	0.0~6000.0	
F18.14	负载速度	0~65535	rpm
F18.15	UP/DOWN 偏移频率	0.00~2*最大频率 F00.16	Hz
F18.16	PID 给定	0.0~PID 最大量程	
F18.17	PID 反馈	0.0~PID 最大量程	
F18.18	电度表: MWh	0~65535	MWh
F18.19	电度表: kWh	0.0~999.9	kWh
F18.20	输出功率	0.00~650.00	kW
F18.21	输出功率因数	-1.000~1.000	0.000
F18.22	数字输入端子状态 1	X5 X4 X3 X2 X1 0/1 0/1 0/1 0/1 0/1	00000
F18.23	数字输入端子状态 2	AI3 AI2 AI1 X7 X6 0/1 0/1 0/1 0/1 0/1	00000
F18.24	数字输入端子状态 3	AI4 X11 X10 X9 X8 0/1 0/1 0/1 0/1 0/1	00000
F18.25	输出端子状态	Y3 R2 R1 Y2 Y1 0/1 0/1 0/1 0/1 0/1	00000

F18.26	AI1	0.0~100.0	0.0%
F18.27	AI2	0.0~100.0	0.0%
F18.28	AI3	0.0~100.0	0.0%
F18.29	AI4	-100.0~100.0	0.0%
F18.30	通讯给定	-100.0~100.0	0.0%
F18.31	高频脉冲输入 频率: kHz	0.00~100.00	kHz
F18.32	高频脉冲输入 频率: Hz	0~65535	Hz
F18.33	计数值	0~65535	0
F18.34	实际长度	0~65535	m
F18.35	定时运行剩余 时间	0.0~6500.0	min
F18.36	同步机转子位 置	0.0~359.9°	0.0
F18.37	旋变位置	0~4095	0
F18.38	电机温度	0~200	°C
F18.39	VF分离目标电 压	0~690	V
F18.40	VF分离输出电 压	0~690	V
F18.43	零伺服位置偏 差	0~65535	
F18.51	PID 输出量	-300.0~300.0	%
F18.52	主轴定向指令 位置	0~65535	0
F18.53	主轴定向当前 位置	0~65535	0

F18.54	进位量指令值 高位	0~65535	0
F18.55	进位量指令值 低位	0~9999	0
F18.56	进位量当前值 高位	0~65535	0
F18.57	进位量当前值 低位	0~9999	0
F18.58	反馈脉冲高位	0~65535	0
F18.59	反馈脉冲低位	0~65535	0
F19	故障记录参数组		
F19.00	最近一次故障 类别	0: 无故障 故障代码参见表 3	
F19.01	故障时输出频 率	0.00~上限频率	Hz
F19.02	故障时输出电 流	0.00~650.00 (电 机额定功率 ≤ 75kW) 0.0~6500.0(电机 额定率 >75kW)	A
F19.03	故障时母线电 压	0~1200	V

F19.04	故障时运行状态	0: 未运行 1: 正向加速 2: 反向加速 3: 正向减速 4: 反向减速 5: 正向恒速 6: 反向恒速	
F19.05	故障时工作时间		h
F19.06	前一次故障类别	同 F19.00 参数说明	
F19.07	故障时输出频率		Hz
F19.08	故障时输出电流		A
F19.09	故障时母线电压		V
F19.10	故障时运行状态	同 F19.04 参数说明	
F19.11	故障时工作时间		h
F19.12	前二次故障类别	同 F19.00 参数说明	
F19.13	故障时输出频率		Hz
F19.14	故障时输出电流		A
F19.15	故障时母线电压		V

F19.16	故障时运行状态	同 F19.04 参数说明	
F19.17	故障时工作时间		h

表 3 变频器故障代码

故障代码	故障类型	故障代码	故障类型
SC	短路故障/EMC 干扰	E20	失速故障
HOC	瞬时过流	E21	PID 反馈断线
SOC	稳态过流	E22	编码器故障
HOU	瞬时过压	E23	键盘存储器故障
SOU	稳态过压	E24	自辨识异常
SIU	稳态欠压	E25	电机超速保护
ILP	输入缺相	E26	掉载保护
OLP	输出缺相	E27	累计上电时间到达
OL	变频器过载	E28	累计运行时间到达
OH	变频器过热	E29	内部通信故障
E11	参数设置冲突	E33	CANopen 通讯超时
E12	电机过热	E34	DeviceNET 无网络电源
E13	电机过载	E35	DeviceNET BUS-OFF
E14	外部故障	E36	DeviceNET MACID 检测错误
E15	变频器存储器故障	E37	DeviceNET IO 通讯超时

E16	通讯异常	E38	DeviceNET IO 映射错误
E17	变频器温度传感器异常	E39	Profibus-DP 参数化数据错误
E18	软启动继电器未吸合	E40	Profibus-DP 配置数据错误
E19	电流检测电路异常	E41	Profibus-DP IO 连接断线

F30 位置控制参数组			
F30.00	位置模式选择	0: 无效 1: 零伺服 (频率到达有效) 2: 零伺服 (频率到达和端子同时有效) 3: 主轴定向功能 4: 简易进位	
F30.01	零伺服启动频率	0.00~5.00	Hz
F30.02	位置环增益	0.000~40.000	1.000
F30.05	位置偏差极限	0~9999	0
F30.06	位置控制上限频率	0.00~最大频率	Hz
F30.08	位置控制减速时间	0.00~600.00	s
F30.10	位置反馈方式选择	0: 电机编码器定位 1: 外拉 Z 相脉冲定位 2: 主轴编码器定位	0

F30.11	定位完成范围	0~65535	10
F30.12	定位完成时间	0~10000	ms
F30.13	定位位置确定时间	0~1000	ms
F30.14	主轴定向位置1	0~65535	0
F30.15	主轴定向位置2	0~65535	0
F30.16	主轴定向位置3	0~65535	0
F30.17	主轴定向位置4	0~65535	0
F30.18	主轴定向位置5	0~65535	0
F30.19	主轴定向位置6	0~65535	0
F30.20	主轴定向位置7	0~65535	0
F30.21	主轴定向位置8	0~65535	0
F30.22	主轴定向速度	0.00~上限频率	10.00Hz
F30.23	主轴定向方向	0: 从当前方向定向 1: 按最短距离定向	0
F30.24	主轴夹紧联锁延时时间	0~30000	0ms
F30.25	主轴编码器类型	0: ABZ 增量编码器 1: UVW 增量编码器 2: 省线式 UVW 编码器	0

		4: 旋转变压器	
F30.26	主轴编码器线数	1~65535	1024
F30.29	I 档传动比分子	1~10000	1000
F30.30	I 档传动比分母	1~10000	1000
F30.31	II 档传动比分子	1~10000	1000
F30.32	II 档传动比分母	1~10000	1000
F30.33	III 档传动比分子	1~10000	1000
F30.34	III 档传动比分母	1~10000	1000
F30.35	IV 档传动比分子	1~10000	1000
F30.36	IV 档传动比分母	1~10000	1000
F30.38	原点回归方向选择	0: 正转 1: 反转	1
F30.39	原点回归频率 1	0.00~最大频率	10.00Hz
F30.40	原点回归频率 2	0.00~60.00	1.00Hz
F30.41	进位控制时进位端子选择	0: 正反转运行端子 1: 正反转进位端子	0
F30.42	进位量 1 高位	0~60000 4 倍 频/次, 下同	pluse

F30.43	进位量 1 低位	0~9999	0
F30.44	进位量 2 高位	0~60000	0
F30.45	进位量 2 低位	0~9999	0
F30.46	进位量 3 高位	0~60000	0
F30.47	进位量 3 低位	0~9999	0
F30.48	进位量 4 高位	0~60000	0
F30.49	进位量 4 低位	0~9999	0
F30.50	进位量 5 高位	0~60000	0
F30.51	进位量 5 低位	0~9999	0
F30.52	进位量 6 高位	0~60000	0
F30.53	进位量 6 低位	0~9999	0
F30.54	进位量 7 高位	0~60000	0
F30.55	进位量 7 低位	0~9999	0
F30.56	进位量 8 高位	0~60000	0
F30.57	进位量 8 低位	0~9999	0
F30.58	步进增加量	0~65535	0